**基于障碍物躲避超声波传感器和红外防跌落传感器的自主导航平台测试技术要求：**

建立地图：配备了导航超大广角全局快门摄像机、260°/8米覆盖范围激光雷达、4个障碍物躲避超声波传感器和2个红外防跌落传感器建立绘制2D地图，提供虚拟电子围栏，擦除障碍物等功能，最大可保存600M地图建制。

设置目标点：在地图中加入设置好的N个目标点，最多可添加1000个标记点，可对标记点设置导航路线，规定目标点行走路线。

自主导航：平台发布导航任务后，结合障碍物躲避超声波传感器和红外防跌落传感器开始自主导航工作，行进途中具备自动避让，自动识别前进方向的功能，避障检测时间500ms，行进速度0.5m/s。可设置巡检路线，自动按照规定路线行走。

持续导航：最高待机24h。